Manuel d'utilisation

SPÉCIFICATIONS :

- Rotor principal Dia. A: 480 mm
- Rotor principal Dia. B: 480 mm
- Longueur hors tout: 600 mm
- Moteur d'entraînement: 2 x 380SH
- Batterie: 11,1 V 1500mAh Li-Po
- Émetteur: WK-2401
- Récepteur: RX-2419
- Poids: 640g (batterie incluse)
- Contrôleur principal: Lama 400
- Gyro: Built-in
- Servo: WK-7.6-3
  poids: 8.4g
  vitesse: 0.12sec/60 ° (4.8V)
  Couple: 1 .4 kgf. c m (4,8 V)
  Dimension: 22.5X11.5X24mm

CARACTERISTIQUES :

1) Usinage par commande numérique tête de rotor en métal et de la structure coaxiale, forme hautement travaillé avec une fabrication de précision.

2) Nouvelle technologie 2.4G à étalement du spectre, avec les fonctions d'appariement automatique de code et d'affectation de l'ID, peut permettre à de nombreux avions RC pour voler dans le même domaine et en même temps.

3) Il utilise un circuit de réception 2.4G 4-in-1 avec les fonctions de l'ajustement mesure de l’amplitude des servos et l'ajustement de sensibilité gyroscopique.

4) moteurs haute performance 2 x 380SH, alimenté par une Lipo 11. IV 1500mAh, dispose de 9 à 10 min de vol, selon le mode de pilotage.

Sommaire

Cher client:

Nous vous remercions pour votre achat de cet hélicoptère Walkera. Afin d’utiliser cet appareil en toute sécurité veuillez s’il vous plaît lire attentivement le manuel d'utilisateur, puis conservez-le dans un endroit sûr pour consultation future et de référence.

HM Lama400 SERIES tire parti du cadre renforcé en métal et 2.4G technologie à étalement de spectre, du module 3-en-1 intégrant le circuit de réception, gyro et mixage CCPM. Cette configuration permet d’avoir un vol dynamique, vol stable, une réaction rapide et forte capacité anti brouillage.

2.1 Énoncé

Préfaces

(1) Ce produit n'est pas un jouet. Il s'agit d'une pièce d'équipement complexe qui intègre harmonieusement ensemble génie des matériaux, mécanique, électronique, aérodynamique et radio haute fréquence. Corriger l'installation et l'ajustement sont une nécessité afin d'éviter les accidents. Le propriétaire doit l’utiliser de manière sûre. Une mauvaise utilisation peux entraîner des dommages matériels ou des blessures graves, voire mortelles.

(2) Nous n'acceptons aucune responsabilité pour les dommages et les dommages découlant de l'utilisation des produits, car nous n'avons aucun contrôle sur la façon dont ils sont installés, utilisés et exploités.

(3) Ce produit est adapté pour des personnes âgées de plus de 14 ans.

(4) Le domaine de vol doivent être approuvés légalement par le gouvernement local. Nous n'acceptons aucune responsabilité pour les tâches de sécurité découlant de l'exploitation, utilise et contrôle dès que les produits sont vendus.

(5) Nous reléguons à nos distributeurs d’offrir un soutien technique et de service après vente. S'il vous plaît communiquer avec les distributeurs locaux des solutions aux problèmes causés par l'usage, l'exploitation, la maintenance, etc

2.2 Mesures de sécurité nécessitant une attention particulière

RC Hélicoptère est un passe-temps à haut risque, dont le vol devrait être maintenu éloigné des autres personnes. Un chassie modifié ou cassé, le matériel électronique défectueux, et / ou l'étrangeté de système radio conduira à des accidents tels que des blessures

corporelles ou dommages matériels. Le pilote DOIT faire attention sur la sécurité des vols et COMPRENDRE sa responsabilité pour les accidents causés par sa négligence.

Points critiques nécessitant l’attention du pilote

(1) Bien loin de l'obstacle et les gens

RC hélicoptère en vol est incertain de la vitesse de vol et de statut, ce qui risque potentiel existe po en vol, s'il vous plaît garder votre hélicoptère RC loin des gens, les bâtiments élevés, ligne à haute tension, etc, et éviter de fonctionner sous la pluie,
les tempêtes, le tonnerre et la foudre.

(2) abri de l'humidité environnement

RC hélicoptère devrait être tenu à l'écart de l'humidité et la vapeur, car il est composé d'éléments précis compliquée électroniques et leurs pièces mécaniques.

(3) Le bon fonctionnement

S'il vous plaît usage d'origine Walkera pièces de rechange pour mettre à niveau, modifier ou entretenir votre hélicoptère, afin d'assurer sa sécurité. S'il vous plaît utilisez votre hélicoptère dans l'éventail des fonctions autorisées. Il est interdit d'utiliser hors de la lois sur la sécurité ou règlements.

(4) Éviter de voler seul

Au début de l'étude radio-compétences de vol de contrôle, il existe certaines difficultés. S'il vous plaît éviter que votre volant seul, et inviter les pilotes expérimentés afin de vous guider (il est l'une des manières efficaces pour la entrainement par l'intermédiaire de simulateur de PC et / ou pilotes qualifiés "d'orientation).

(5) Sécurité opération

S'il vous plaît voler votre hélicoptère selon votre statut d'organisme et de la fuite qualifications. La fatigue, l'apathie et Miss-opération augmentera la possibilités de risque accidentel.

(6) Loin de tourner des pièces très

S'il vous plaît garder pilote, des personnes et objets éloignés des lames de filature à la fois du rotor principal et du rotor de queue.

(7) loin de la source de chaleur attention

RC Hélicoptère est fait de métal, des fibres, du plastique et des éléments électroniques, etc S'il vous plaît garder loin de la chaleur, du soleil afin d'éviter toute distorsion, même dommage, causé par une température élevée.

2.3 Attention, avant le vol

(1) Vérifier que les batteries à la fois l'émetteur et le récepteur sont à pleine charge (saturé).

(2) Veiller à la fois la manette des gaz et la manette du TRIM des gaz de votre émetteur rester sur les positions les plus bas avant opération.

(3) S'il vous plaît respecter la séquence d’allumage et d’arrêt de l’appareil. Lors du démarrage de votre vol, allumer en premier votre émetteur, et connecter ensuite le câble d'alimentation de votre hélicoptère.

A la fin du vol déconnectez le câble d'alimentation de l’hélicoptère en premier, et puis ensuite seulement éteignez votre émetteur.

(4) un bouleversement de l'ordre de connexion peux causer une perte de contrôle de votre hélicoptère à perdre le contrôle. Respectez toujours cette procédure.

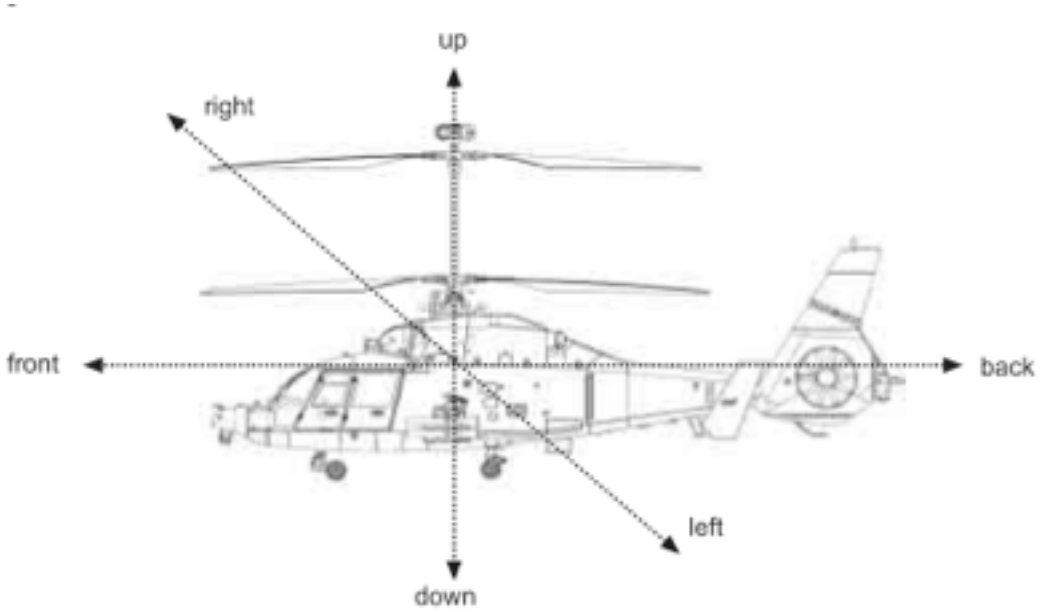
(5) Assurer les orientations et les actions qui servos d'exécuter des commandes de l'émetteur sont correctes et lisse, respectivement. L'utilisation d'un servo cassé donnera lieu à des dangers imprévus.

(6) Vérifiez qu'il n'ya pas de vis manquantes ou lâches et les noix, pas de pièces démontées ou endommagés. Vérifiez soigneusement les pales principales présentent pas de défauts, en particulier la position proche de la lame du connecteur principal. Pièces cassées ou démontées aura un effet sur les performances de vol et provoquera imprévues dangers potentiels.

(7) Vérifiez toutes les connexions mécaniques. La perte de connexion entre la tige et la boule aura un effet sur les performances de vol, même conduira a une perte de contrôle.

(8) assure qu'il existe des liens solides entre les câbles d'alimentation de la batterie et les moteurs. Les vibrations continues en vol peux desserrer l’attache de la batterie.

(9) Vérifiez régulièrement (tous les 10 vols) toutes les parties de votre modèle afin de prévenir les risques d'échec pendant le vol.



On définit l'orientation de l'hélicoptère afin de ne pas semer la confusion dans les descriptions suivantes. C'est-à - dire, la poutre de queue de l'hélicoptère est en face du pilote (queue), et sa tête vers l'avant (face avant du pilote). La main gauche du pilote est le côté gauche de l'hélicoptère, la main droite du pilote est le côté droit de l'hélicoptère. Sa tête est à la avant et sa poutre de queue est vers l'arrière. La direction dans laquelle le corps principal de l'hélicoptère est en face est en hausse, et ses patins sont orientés vers le bas.

5.1 Caractéristiques de l'émetteur

(1) WK-2401 s'applique codeur émetteur 4-channel système informatique et micro-2.4G technologie à étalement de spectre, qui dispose d'appariement automatique de code et de la cession d'identification de la réponse de souffleur, une sensibilité plus élevée et plus forte lutte contre le brouillage des capacités.

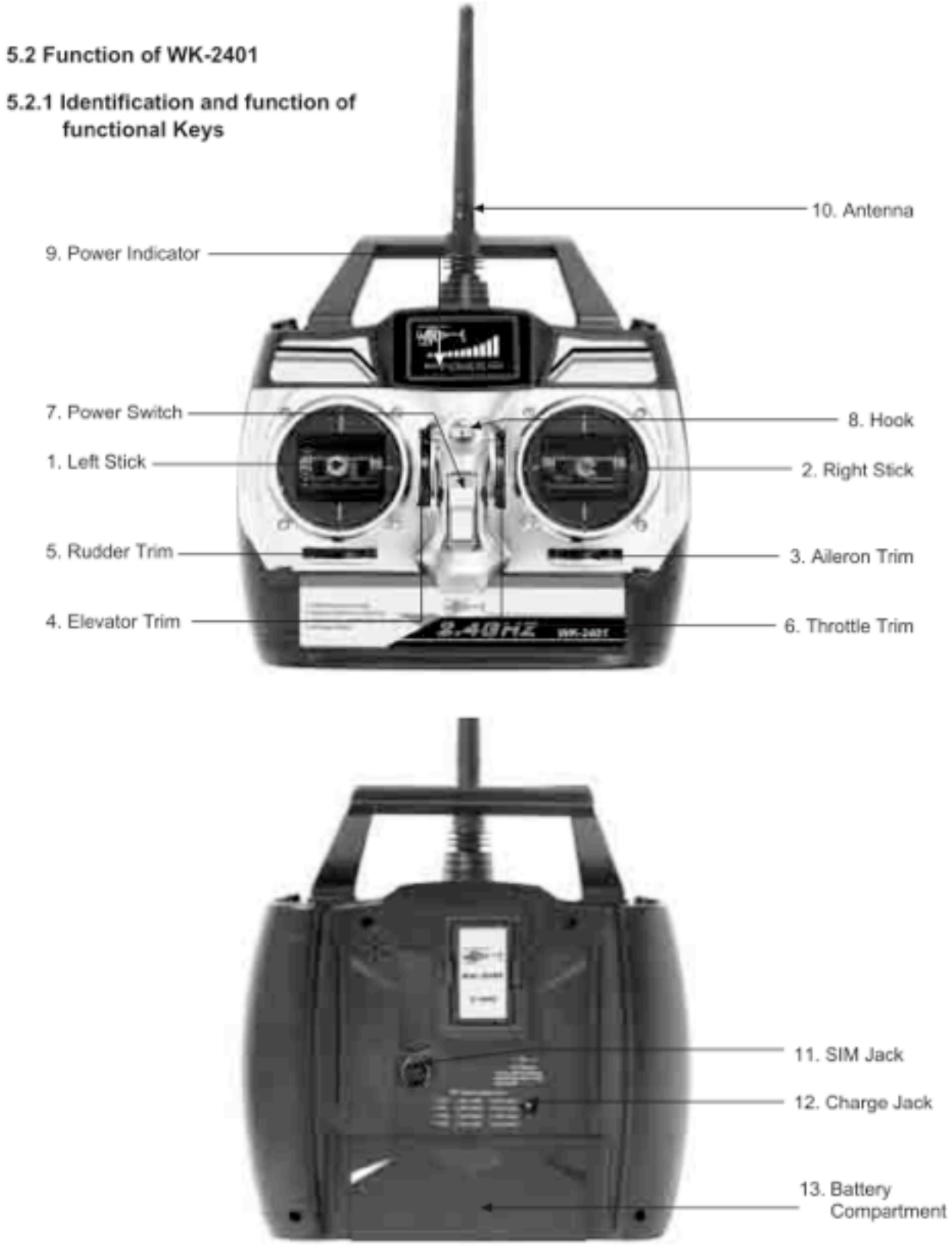
(2) Données techniques de WK-2401
Puissance de sortie :10mW
Consommation de courant : 50mA
Type de batterie et spec 1.5V x cellules 8 AA sec ou 1.2V x 8 NiCd (9,6 V 650mAh)

(3) Au dos de l'émetteur il ya un certain nombre de commutateurs DIP, qui peuvent être utilisé en conjonction avec une variété des servos différents, pour effectuer des mouvements ascendant, descendant, avant, arrière, vers la gauche, les vols vers la droite et ainsi de suite.

(4) Il est possible de passer mécaniquement la télécommande en mode 2 (quant à la méthode de commutation, visitez s'il vous plaît site web: http://www.walkera.com et cliquez sur "Service").

5.2 Fonction de WK-2401

5.2.1 L'identification et la fonction de Touches fonctionnelles



1. Mode 1 (manette des gaz à droite): le déplacement vers l'avant et en arrière le joystick gauche Si votre hélicoptère va vers l'avant et en arrière, respectivement vers la gauche

et la droite agitant le stick gauche transforme votre hélicoptère vers la gauche et vers la droite, respectivement.

2. Mode 2 (manette des gaz à gauche): à l'avant et le déplacement vers l'arrière le joystick gauche rend votre hélicoptère ascendante et descendante, respectivement vers la gauche et vers la droite agitant le stick gauche transforme votre hélicoptère vers la gauche et vers la droite, respectivement.

Mode 1 (manette des gaz à droite): à l'avant et le déplacement vers l'arrière le stick droit rend votre hélicoptère ascendante et descendante, respectivement vers la gauche et agitant le stick droit transforme votre hélicoptère vers la gauche et vers la droite,

Mode 2 (manette des gaz à gauche): à l'avant et le déplacement vers l'arrière le stick droit ies votre hélicoptère vers l'avant et en arrière, respectivement vers la gauche et la droite agitant le stick droit transforme votre hélicoptère vers la gauche et vers la droite, respectivement.

3 aileron Trim ailerons filiale trim ajuste à gauche et à droite la filature de pales de queue.

4 Ascenseur Ascenseur filiale Trim Trim ajuste hélicoptère vers l'avant et en arrière.

5 Rudder Trim Rudder filiale trim ajuste à gauche et tourne à droite.

6 Trim Throttle filiale trim ajuste hélicoptère ascendant et descendant.

7 Power Switch Pushing Up s'allume et s'éteint abattre la puissance de l'émetteur.

8 crochet de la courroie de cou libère la tension de vos mains d'exploitation de l'émetteur.

9 Indication de puissance
Indique l'état actuel de la batterie volume de l'émetteur: 1) LED verte ON: la batterie est saturé et de vol normale est permise; dès que possible; volez immédiatement. 2) LED verte éteinte, mais jaune LED ON: la batterie est à court de puissance. S'il vous plaît arrêter de voler 3) LED jaune éteinte, mais la LED rouge ON: la batterie est sérieusement à court de puissance. S'il vous plaît arrêter

10 Antenne Transmet le signal sans fil.

11 Connecteur de charge batterie
Peut être utilisé pour charger le bloc-piles de l'émetteur à la charge de courant 50mA, tension <12V.

AVERTISSEMENT

1) Il est interdit d’utiliser des batteries non rechargeables via cette prise de charge;

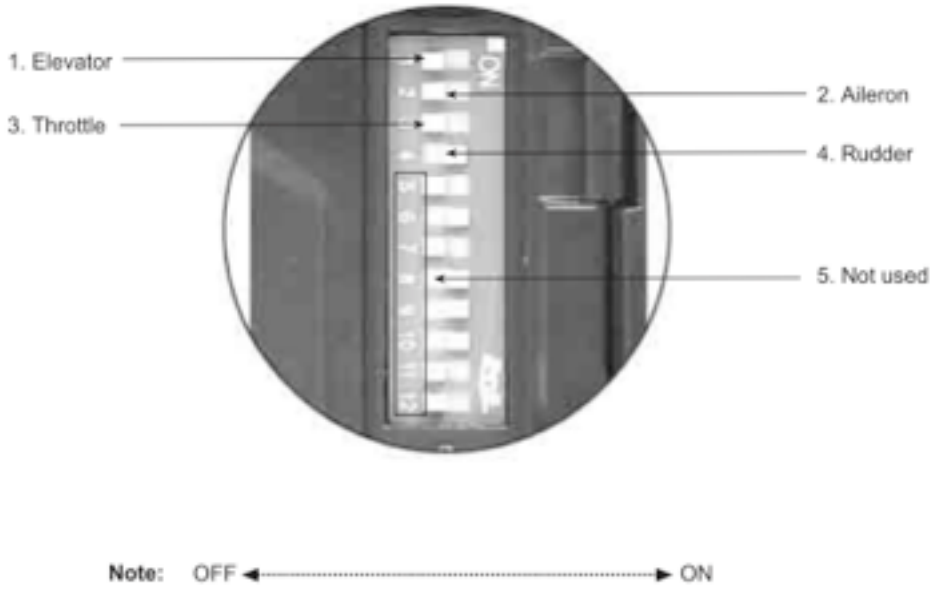
2) Il est interdit d'utiliser l'adaptateur accompagnée mur comme une source d'alimentation CC S'il vous plaît voir la section 4 - "équipement standard".

12 SIM branchées de Jack pour le câble de données du logiciel de simulation.

13 Compartiment avis les polarités des cellules pendant le montage.
Batterie Mounts 1.5VX 8AA sec batterie 8 cellules ou 1.2VX NiCd (9,6 V 65OmAh).

14 Couvercle rangement batterie puis tirer vers le bas le couvercle pour l'ouvrir. Lorsque les cellules en mutation, s'il vous plaît appuyer légèrement vers le bas le centre du couvercle des piles et ouvrez le logement.

5.2.2 L'identification des commutateurs DIP



1. Sens de vol

2. Aileron

3. Puissance

4. Rudder

5. Non utilisé

Transmetteur

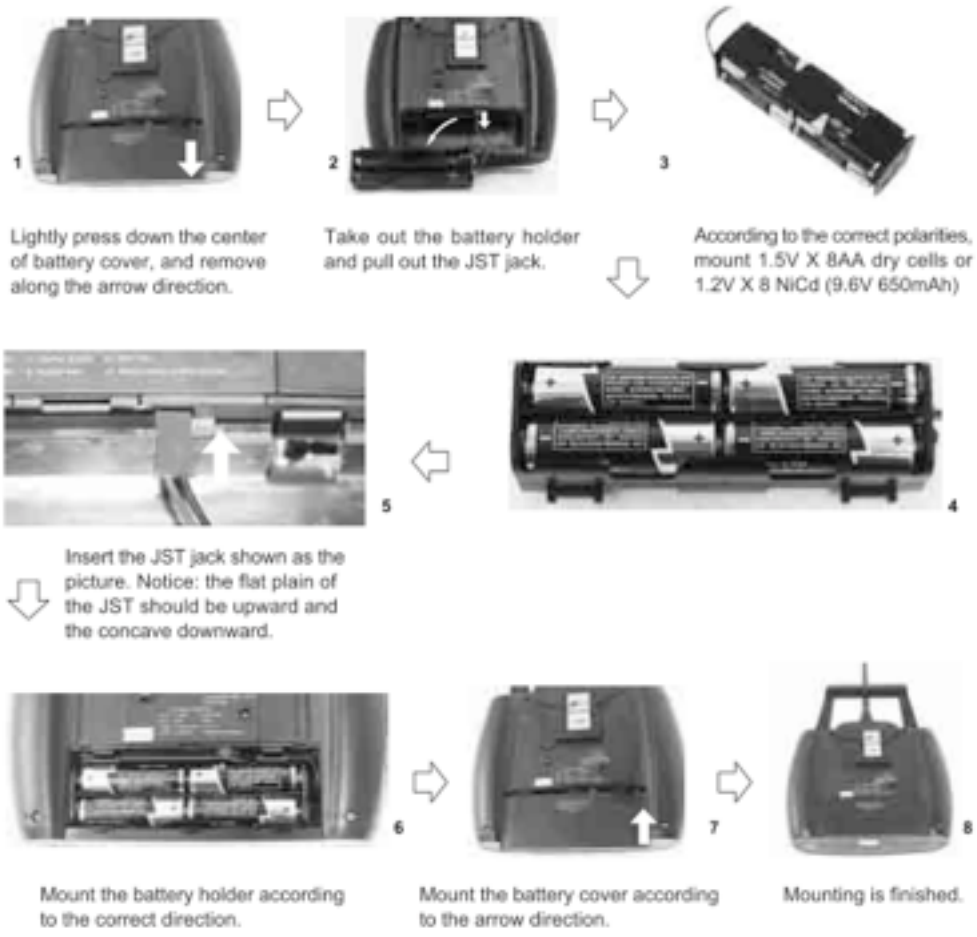
S/N	Fonction	ON	OFF
1	Sens de vol	Reverse	Normal
2	Aileron	Reverse	Normal
3	Moteur	Reverse	Normal
4	Orientation	Reverse	Normal
5	Pas utilisé		

5.2. 4 Paramètres par défauts des commutateurs DIP
Remarque: Le poste est marqué "ON", et la position inverse de ON est par défaut "OFF".

S/N	1	2	3	4	5
Status	OFF	OFF	OFF	OFF	Non utilisé

5.3 Instruction et l'attention de l'émetteur

5.3.1 Montage de batteries


1
2
3
Lightly press down the center of battery cover, and remove along the arrow direction.
Take out the battery holder and pull out the JST jack.
According to the correct polarities, mount 1.5V X 8AA dry cells or 1.2V X 8 NiCd (9.6V 650mAh)
5
4
Insert the JST jack shown as the picture. Notice: the flat plain of the JST should be upward and the concave downward.
6
7
8
Mount the battery holder according to the correct direction.
Mount the battery cover according to the arrow direction.
Mounting is finished.

Appuyez légèrement en bas du centre du couvercle au dos de l’émetteur

Retirez le support de la batterie fonction de la polarité correcte, de couvercle de batterie, et enlever et retirer la prise JST. Mount 1.5V X 8AA piles sèches ou le long de la direction de la flèche. 1.2V X 8 NiCd (9,6 V 65OmAh)

Insérez la prise JST montré que l'image. Avis: la plaine de JST devrait être à la hausse et le concave vers le bas.

Montez le support de la batterie en fonction Montez le couvercle de la batterie en fonction de montage est terminé. à la direction correcte. au sens de la flèche.

5.3.2 Les questions nécessitant une attention particulière

Assurer la charge complète et polarité correcte de la batterie et la connexion émetteur boucle solide pour éviter la pénurie d'énergie de la batterie ou la puissance soudaine off.

5.3.3 Code d'appariement et son attention

(1) Mettez le commutateur de mode de vol en position "N".

(2) Gardez la fois la manette des gaz, des gaz et le trim à la position la plus basse. Allumez l'émetteur. L'indicateur de puissance dans l'émetteur clignote rapidement (il est en train de code d'appariement. Ne déplacez aucun des bâtons ou des versions).

(3) puis connectez le câble d'alimentation de votre hélicoptère. Le récepteur LED devient l'éclairage à semi après 1-3 secondes, se déplacent simultanément, une fois le stick droit de l'émetteur vers la gauche ou vers la droite (Note: Ne pas déplacer la manette des gaz vers l'avant ou vers l'arrière afin d'éviter de brusques pales tournant à haute vitesse), l'indicateur de puissance de l'émetteur cesse de clignoter et reprend le statut de pouvoir indication. Cela signifie que le code d'appairage est terminé et vous pouvez piloter votre hélicoptère. En général, le code d'appairage temps est inférieur à 10 secondes.

(4) la méthode de balayage automatique est utilisée. Pendant le processus de couplage de code, l'échec à l'occasion de code d'appariement se fera parce que ID appariement échoue au cours de numérisation. S'il vous plaît déconnectez le câble d'alimentation de votre hélicoptère et de désactiver l'émetteur dans l'ordre. Puis tourner sur l'émetteur et branchez le câble d'alimentation dans le but dans les 10 secondes et entrer à nouveau le statut de code d'appariement.

(5) Il est interdit de laisser de nombreux pilotes pour rendre le code d'appariement dans le même temps.

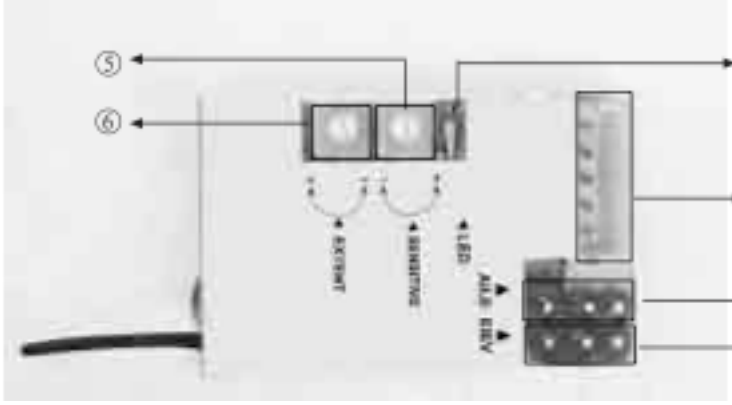
(6) Après le code d'appairage est terminé, de nombreux pilotes sont autorisés à voler à la même époque et dans le même champ.

Caractéristiques du récepteur RX 2419

(1) Récepteur RX 2419 adopte la technologie 2.4G étalement de spectre avec les fonctions de numérisation automatique, le code appariement et LED de réception indication.

(2) 4 sorties signal du canal rend les actions fines et puissantes fonctions disponibles.

(3) niveau Servo et fine sensibilité Gyro offre et les ajustements personnalisés pour répondre avec pertinence les habitudes de votre opération. de la RX2419



Fonction du récepteur

S/N	Nom court	Nom long	Fonction
1	ELEV	Servo hauteur	Se connecte à la servocommande de profondeur et reçoit le signal de commande
2	AILE	Servo Aileron	Connecte 2 servo ailerons pour le servo d'aileron et reçoit le signal de commande de ailerons servo
3	ESC	Signal ESC	Se connecte à l'ESC et reçoit le signal de l'ESC (Variateur Electronique de vitesse)
4	LED	LED	Affiche l'état de la réception du signal.
5	SENSITIVE	Sensibilité Gyro	Sensibilité : détermine la sensibilité du gyroscope et change le statut du vol (nerveux, doux).
6	EXTENT	Amplitude Servo	Potentiomètre pour configurer le déplacement des servos.

6.3 Réglage du récepteur

(1) État de l'indicateur LED du récepteur: flash rapide signifie que le signal est reçu, l'éclairage solide: le signal a été reçu; clignotement lent signifie qu'aucun signal n'a été reçu.

(2) Servo molette de mesure (mesure): CW tournant vers (+) augmente le déplacement des servos et tournant vers la CCW (-) diminue le déplacement.

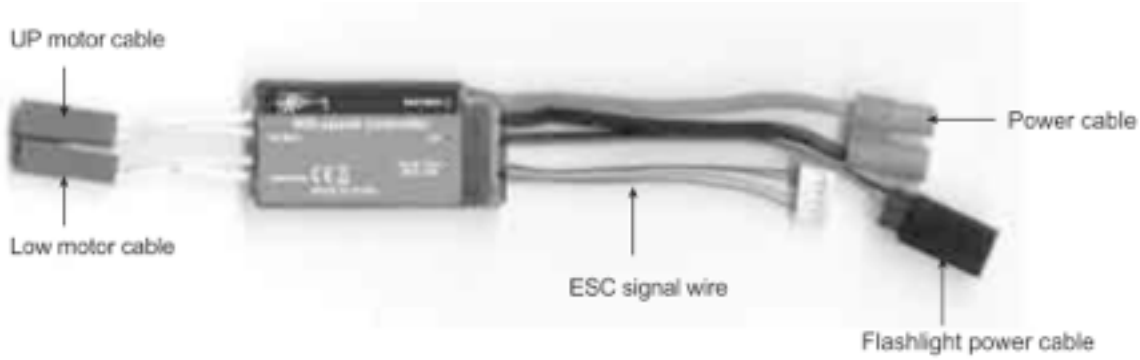
(3) au point de gyroscopes bouton: CW rotation vers (+) augmente le déplacement et tournant vers la CCW (-) diminue le déplacement.

6.4 Fonction de l'ESC

Electronic Speed Controller (ESC), principalement utilisé dans l'hélicoptère du PE comme un périphérique de sortie d'entraînement, est un circuit de contrôle électronique pour la vitesse de révolution et CW et CCW rotation du moteur. Elle ne peut qu'accentuer le signal proportionnel qu'il reçoit en tension et le courant qui peuvent être directement exploitées par le moteur, dont les avantages, par rapport avec le contrôleur de vitesse mécanique traditionnelle, inclue une dimension compacte, la longévité des réglages, haut rendement et la puissance de sortie élevée.

6.5 Méthode de connexion de l'ESC

Câble moteur supérieur Câble de puissance



Câble moteur inférieur Signal ESC Alimentation éclairage

S/N	Nom court	Nom complet	Fonction
1	LOW MOT.	Moteur du haut	Connecté sur le moteur supérieur
2	UP MOT.	Moteur arrière	Connecté sur le moteur arrière
3	BATT.	Câble puissance	Connecté à la batterie
4	Flashing power câble		Connecté au système d’éclairage de l’hélicoptère
5	ESC Signal Wire		Connecter au variateur reçoit le signal ESC

6.6 Questions nécessitant une attention particulière

(1) Tous les câbles de signaux doivent être reliés d'une manière correcte. Une mauvaise connexion se traduira par un échec pour recevoir le signal, même endommager le récepteur et le moteur.

(2) S'il vous plaît utilisez l’outil spécial pour régler tous les boutons afin d'éviter tout dommage.

7.1 Spécification et la fonction du servo

7.1.1 Spécification de servo

	Poids	Tension	Couple	Vitesse	Dimension
WK-7.6-3	8.4g	4.8-6V	1.4kgf.cm	0.12sec/60°	22.5 X 11.5 X 24mm

7.1.2 servo fonction de base du servo

Servo est une sorte de dispositif électromécanique qui convertit le signal du récepteur en mouvement mécanique, la fonction vise essentiellement à transformer le signal électronique en un mouvement mécanique approprié, par moyen de laquelle le contrôle de sa direction et la vitesse peuvent être atteints.

7.2 Raccordement et réglage des servomoteurs
7.2.1 Raccordement des servo

ELEV (gauche)

AILE (droit)

AILE : se connecte à la prise de fil de servo d'aileron de signalisation Le fil blanc est de face

ELEV : se connecte à la prise de signal ascenseur servo fil blanc est de face

7.2.2 Ajustement des servo

Avant le départ de l'usine, tous les servos ont reçu un réglage correct et sont bloqués par l'état de l'initiation. En général, nous n'avons pas besoin de faire d’ajustement.

7.2.3 Les questions nécessitant une attention particulière

(1) Toutes les fiches doivent être correctement connecté. Sinon mauvaise connexion fera servos fonctionnent pas ou conduire à la direction qui est différente de la pre-set.

(2) Avant le départ de l'usine, tous les servos ont reçu un réglage correct et sont bloqués à l'ouverture état. S'il vous plaît assurer que les voyages de guignols servo doit se situer dans la fourchette de son étendue fixe en cours de remplacement, l'installation, de réglage et de liens servo.

8.1 Paramètres de GA005 Balance Charger:

8.2 Caractéristiques du GA005 Balance Charger

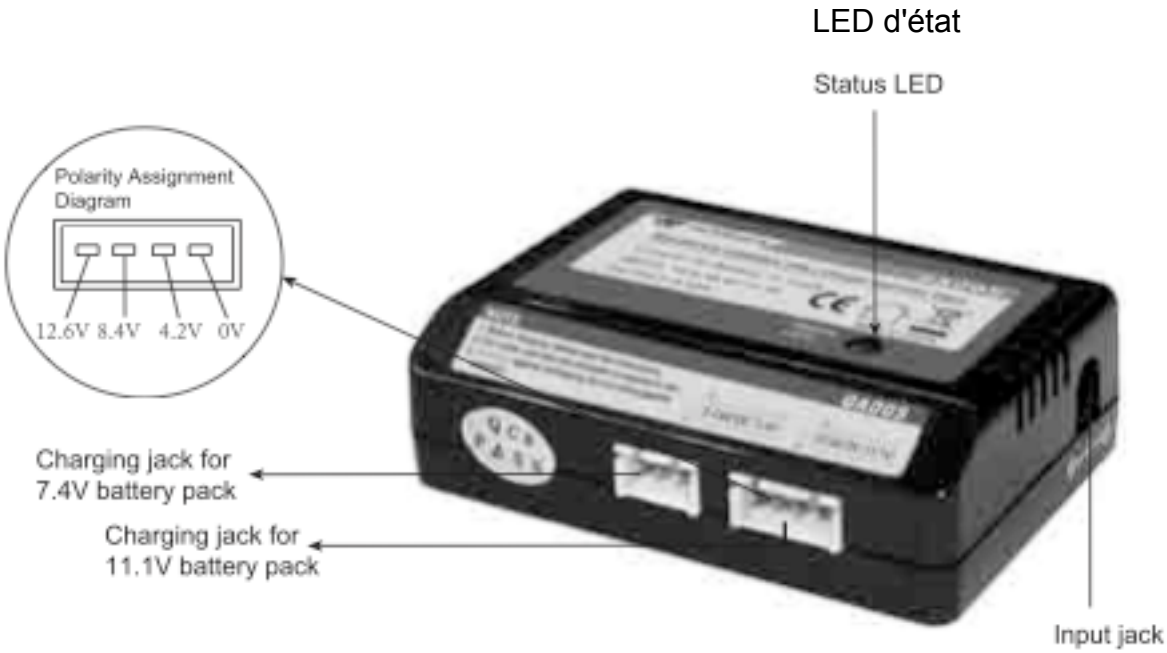
(1) GA005 utilise des puces micro-ordinateur pour surveiller et contrôler tout le processus de tarification de l'équilibre

(2) connecte à une source d'entrée d'alimentation (DC 15-18V 1000 mA). Entrée 1000mA actuelle et LED indiquant pour afficher l'état de charge en temps réel.

(3) GA005 est adapté pour le 2-3S (7,4 V / 11,1 V) Li-ion ou batterie Li-polymère.

(4) détecte automatiquement 2-3S batterie LIPO. GA005 débitera automatiquement lorsqu'il détecte la tension de la batterie.

Instruction et l'attention de l'équilibre GA005



Connecteur pour batterie de 7.4V (2S) Prise d'entrée
Connecteur pour batterie de 11.1V (3S)

8.3 Instruction du GA005 Balance Charger

8.4 Fonctionnement des mesures

Branchez l'adaptateur mural dans le secteur Insérez la goupille équilibrée des LiPo

Pendant le chargement, Le voyant rouge est d'alimentation électrique. Son extrémité de sortie se connecte batterie dans GA005. clignote en continu.

Puis sa LED est l'éclairage dans les LED rouge devient vert fixe solide rouge. l'éclairage.

8.5 des statuts de charge correspondant à LED

1 Insérer l'adaptateur mural dans le secteur, puis sa sortie est LED est en rouge d'alimentation d'éclairage solide sur connexion à GA005. la LED clignote en charge ROUGE

2 Étape 1 + connecter la batterie à GA005 la LED clignote rouge puis devient vert fixe lorsque la batterie est chargée.

8.6 Questions nécessitant une attention particulière

(1) Pendant le chargement, GA005 devrait être mis dans un endroit sec et aéré et d'être loin de sources de chaleur et inflammables et explosives.

(2) GA005 est uniquement utilisée pour charger une 2S ou 3S Li-ion ou batterie Li-polymère. Il est interdit d'simultanément définit charger deux ou plusieurs des blocs-piles. Soit le chargeur ou une batterie peux-être endommagée.

(3) Lorsque la charge, la batterie doit être retirée de votre hélicoptère. Ne jamais laisser le chargeur sans surveillance au cours du processus de tarification afin d'éviter les risques d'accidents.

(4) Ne jamais charger immédiatement votre batterie dès que le vol est fini, ou lorsque sa température ne refroidir. Sinon, la batterie aura un risque de gonflement, voire un incendie.

(5) Assurer l'exactitude de la polarité avant de brancher la batterie au chargeur.

(6) Évitez de déposer et de violence durant le processus de tarification. Drop et de la violence se traduira par court-circuit interne
de la batterie.

(7) Pour des raisons de sécurité, s'il vous plaît l'utilisation originale de charge matériel (adaptateur mural + GA005 chargeur solde) et batterie pack. S'il vous plaît un nouveau changement dans le temps lorsque la batterie est vieille de plus important en raison de l'usage depuis longtemps.

(8) Si il est retenu dans le chargeur pendant longtemps après saturée, la batterie mai automatiquement décharge. Quand le chargeur détecte que la tension des cellules individuelles est inférieure à la tension nominale, il sera ré-frais jusqu'à saturation. Foire de charge et décharge sera de raccourcir la durée de vie de votre batterie.

8.7 Entretien de la batterie

(1) La batterie doit être mis dans un endroit sec et aéré. La température de conservation de l'environnement est variait de 18 ° C à 25 ° C.

(2) S'il vous plaît éviter la tarification excessive fréquente et déchargement de la batterie afin de prolonger son cycle de vie. (3) Il est indispensable de maintenir la batterie avant

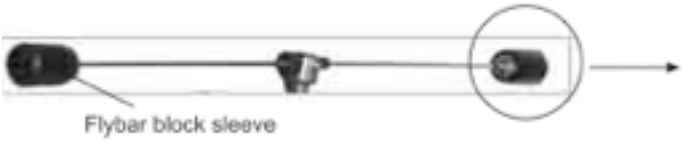
le stockage à long terme. C'est pour charger la batterie au niveau de 50-60% de saturation.

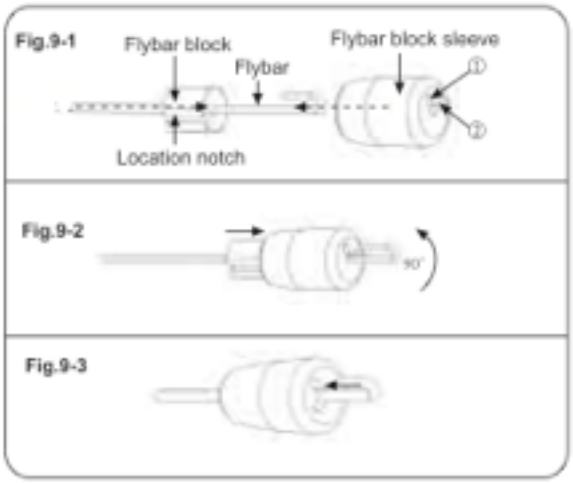
(3) Si le stockage à long terme est supérieur à 1 mois, il est conseillé de vérifier chaque mois la tension de chaque cellule de la batterie pack. La tension de chaque cellule doit pas être inférieure à 3V. Sinon, s'il vous plaît se référer à l'article ci-dessus (3).

(4) (5) Du point de vue de la protection, nouvelle batterie doit être motivé avant l'usage. C'est-à-charge et des temps de décharge 3-5, mais la décharge n'est pas inférieur au niveau de 70% de saturation. Ce processus fera la durée de vie de la batterie plus longue et la tension plus stable.

9,1 Barre De Bell set de montage

Note: the flybar set will be thrown off at high speed in flying when it is mounted improperly. A serious damage to people or property may be taken place.





1. Insérez une extrémité du barre de bell travers le trou de 1 (fig. 9-1),

2. Soit l'encoche emplacement de l'objectif de bloquer barre de bell au mât localisation intérieure d'un manchon bloc barre de Bell et appuyez sur le bloc barre de Bell le long du mât localisation intérieure dans la manche (fig. 9-2);

3. Rotation 90 ° anti-horaire la manche bloc barre de Bell (fig. 9-2), laisser le trou 1 du bloc barre de Bell but manchon au crochet de barre de Bell, puis poussez le bloc barre de Bell définies à l'extérieur et faire le crochet insérer complètement dans le trou 2 (Fig. 9-3).

Note: l'ensemble barre de bell sera éjectée à grande vitesse si elle est montée de manière incorrecte. Un grave préjudice aux personnes ou aux biens peux arriver.

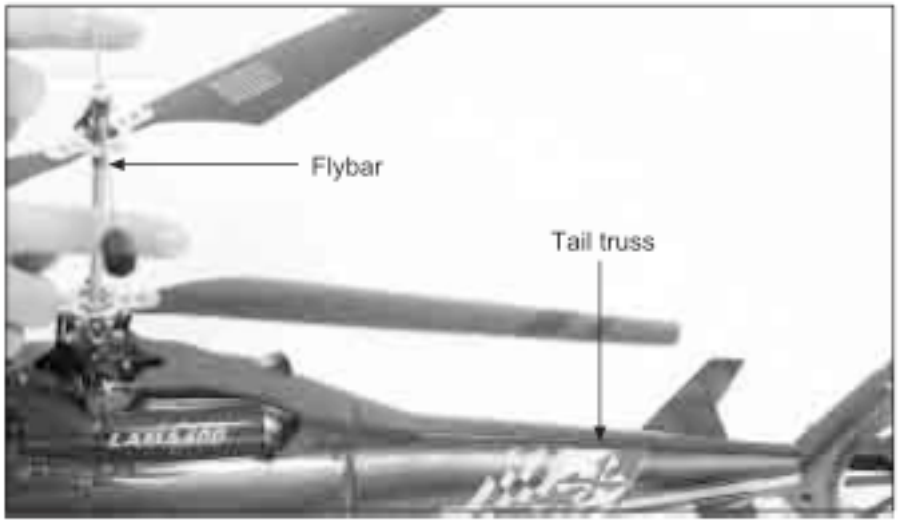
9.2 Installation de la batterie

Ouvrez le compartiment des piles, installez la batterie dans le compartiment à piles le long de la direction de la flèche.

Emplacement de la batterie

9.3 Equilibre au centre de gravité CG.

Mettez votre hélicoptère dans un sol horizontal et rendre le barre de bell verticale jusqu'à la poutre de queue de votre hélicoptère. Soulevez votre hélicoptère à l'aide de votre index pour appuyer les deux côtés de barre de bell, et vérifier le solde. La poutrelle de queue devrait être de niveau avec le sol. Si elle n'est pas, déplacez le bloc-batterie avant ou en arrière de l'équilibre. Vérifiez toujours le centre de gravité (CG) avec la batterie et de l'auvent installé.



9.4 Allumez l’hélicoptère

9.4.1 Allumez l’hélicoptère

1. Take off the canopy, and install the battery pack in the battery compartment.

2. Pull down the throttle stick and throttle trim of transmitter to the lowest position, and then move the elevator trim, aileron trim, and rudder trim at the neutral positions, respectively.

3. Turn on the power of transmitter.

4. Connect the power cable of helicopter to receive signal from transmitter.

1. Enlever le couvercle, et installer la batterie

2. Mettez le manche des gaz et son trim sur l'émetteur à la position la plus basse, et puis déplacez le compensateur de profondeur, aileron Trim, et compensateur de direction à la position neutre, respectivement.

3. Allumez l'émetteur.

4. Branchez le câble d'alimentation de l'hélicoptère pour recevoir le signal de l'émetteur.

9.4.2 Les questions nécessitant une attention particulière

(1) Lors d'exploitation, s'il vous plaît respecter le principe d’"activer en premier l’émetteur, et connecter le câble d'alimentation de l’hélicoptère en dernier". Raccordez le câble d'alimentation de l'hélicoptère en 10 secondes après que l'émetteur sous tension. La LED rouge dans récepteur commence à clignoter. Si la LED rouge devient stable et émet un bip et que la mécanique des servos est entendue, le récepteur a reçu le signal de l'émetteur. Le code d'appairage est terminé.

(2) En cas d'échec de connecter le câble d'alimentation de l'hélicoptère en 10 secondes après que l'émetteur est activé, s'il vous plaît éteindre l'émetteur et répétez l'étape (1).

9.4.3 Résoudre les problèmes si la LED du récepteur clignote après l'alimentation connectée

Les causes possibles	Solutions
Le défaut de code d'appariement.	Recommencez la procédure d’appairage
La manette des gaz d'assiette et de gaz de l'émetteur ne sont pas en position basse	Positionnez la manette des gaz d'assiette et de gaz à position la plus basse et refaire la procédure d’appairage.
Les piles de l’émetteur sont faibles	Changer la nouvelle batterie de l'émetteur, et la paire de code à nouveau.
La batterie de l’hélicoptère est faible	Changement nouvelle batterie d'hélicoptère, et la paire de code à nouveau.
Aucune fonction dans le récepteur ou émetteur.	Changer le récepteur ou l'émetteur et le code paire de nouveau.

9.5 Ajustement avant le vol

Avertissement: Débranchez le câble d'alimentation du moteur principal avant ajustement pour des raisons de sécurité du pilote.

Questions nécessitant une attention particulière: tous les équipements d'origine ont été ajustés bien avant le départ de l'usine. En général, il est inutile de faire d'ajustement. En raison des vibrations causées par le transport longue distance, certains parties du raccord peux être relâcher, même rompu. Pour des raisons de sécurité, s'il vous plaît se référer strictement à la section 2.3 - «l'attention avant le vol "et de vérifier tout au long de votre hélicoptère.

9.5.1 Réglage du plateau cyclique

Inspection du plateau cyclique

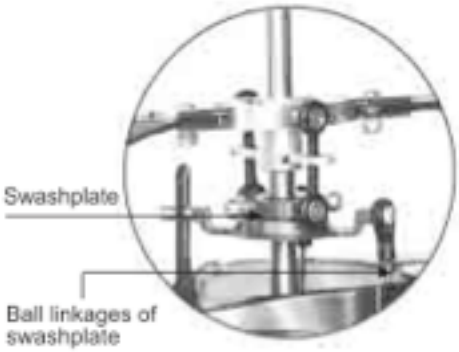
Avertissement: Débranchez le câble d'alimentation du moteur principal avant ajustement pour des raisons de sécurité du pilote.

Mettez votre hélicoptère dans un sol horizontal spacieux. Déplacez la manette des gaz, des gaz et le trim de l'émetteur sur la position la plus basse, et déplacer le compensateur de profondeur, l'aileron d'assiette et de compensateur de direction à la position neutre, respectivement.

Allumez l'émetteur en premier et ensuite brancher le câble d'alimentation de l'hélicoptère.

Après la LED du récepteur cesse de clignoter et les servos sont entendus, le signal a été reçu.Vérifiez alors que le niveau bas du plateau cyclique est parallèle à l’axe longitudinal de l’hélicoptère dans la ligne de la poutre de queue.

Vérifiez également que le niveau bas du plateau cyclique est parallèle à l'axe latéral de l'hélicoptère.



Ajustement du plateau cyclique.

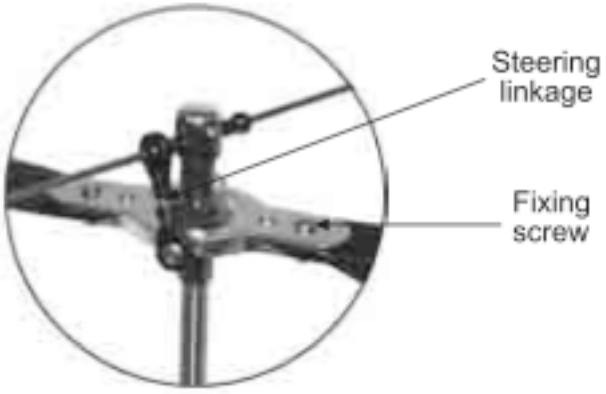
Si le plateau cyclique n'est pas horizontal, vous pouvez régler à travers les deux étapes suivantes: D servo et SEVO guignol ajustement. Desserrer les vis servo guignol et le guignol de servo et puis branchez l’alimentation de l'hélicoptère.

Ajuster le servo du guignol à niveau horizontal après le repositionnement de l'ascenseur et les servos d'ailerons, et puis serrer les vis. O Servo tige de liaison d'ajustement. Ajuster la longueur de la tige de liaison servo pour rendre le plateau cyclique horizontale.

9.6 Ajustement des pales du rotor principal

9.6.1 L'inspection des pales du rotor principal

(1) Vérifier si la croix en retrait vis à tête pan est trop lâche. Si la croix en retrait vis à tête pan est en vrac, l'hélicoptère mai vibrer pendant le vol.



(2) Vérifier si les pales de rotor principales droite et gauche sont en ligne. Si les pales de rotor principales droite et gauche ne sont pas en ligne, l'hélicoptère se met à vibrer pendant le vol.

9.6.2 Ajustement des pales du rotor principal

(1) Si la croix en retrait vis à tête pan du rotor principal lame est trop lâche, serrez la croix encastrée Pan Head visser.

(2) Si les pales de rotor principales droite et gauche ne sont pas en ligne, tenir les extrémités des pales du rotor principal et étirer les lames en ligne.

Remarque: lors de l'inspection des pales du rotor principal, s'il vous plaît entrer dans le mode de réglage.

Voici les étapes de réglage détaillées:

1. Mettre la manette des gaz à la position tout en haut.

2. Allumez l'émetteur, branchez votre puissance d'hélicoptères, et pour commencer à faire correspondre automatiquement le code paire.

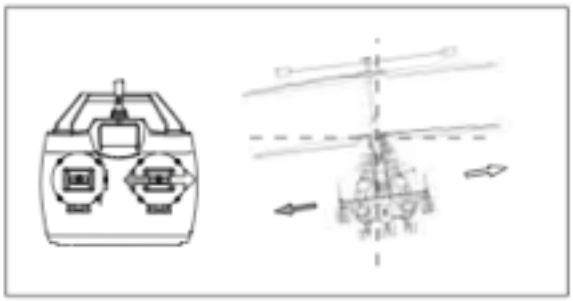
3. Entrez dans le mode de réglage ainsi que le code d'appairage est terminé. Après l'ajustement est terminé dans le Mode d'ajustement, s'il vous plaît coupez l'alimentation de votre émetteur et d'un hélicoptère, puis le code-re paire (il est inutile de mettre la manette des gaz à la première position à cette étape). Votre hélicoptère est prêt à voler maintenant.

Prêt pour décoller

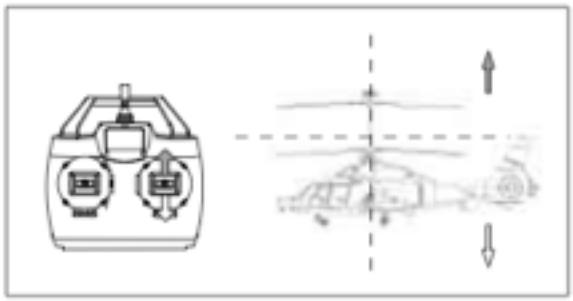
Étape 1: débranchez la batterie principale
Étape 2: désactiver l'émetteur.
Étape 3: enlever la batterie.

Mode 1 (manette des gaz à droite)

Mode 1 (throttle stick at right hand)

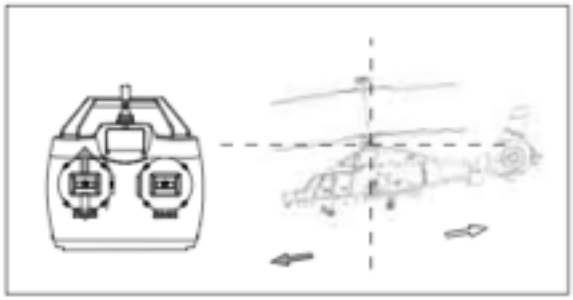


1. When moving the aileron stick left or right, the helicopter accordingly flies left or right.



2. When moving the throttle stick up or down, the helicopter accordingly flies up or down.

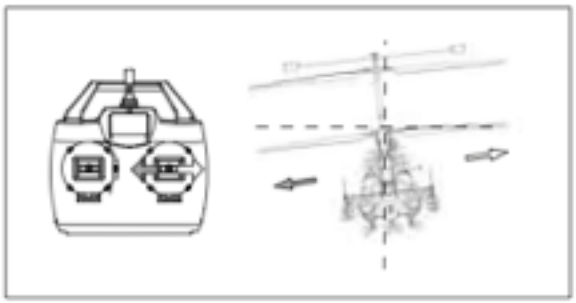
3. When moving the rudder stick left or right, the head of helicopter accordingly flies left or right.



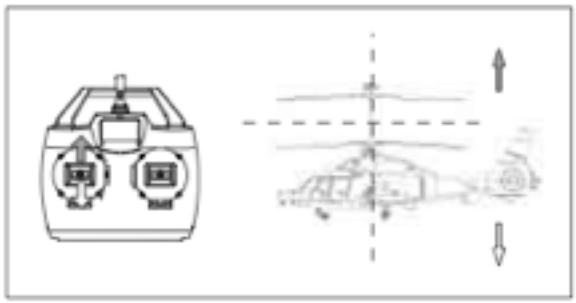
4. When moving the elevator stick up or down, the helicopter accordingly flies forward or backward.

1. Lors du déplacement de la roulis à droite ou a gauche, l'hélicoptère bascule vers la droite ou vers la gauche.
2. Lors du déplacement du manche des gaz vers le haut ou vers le bas, l’hélicoptère monte ou descend
3. La tête de l'hélicoptère vole en conséquence à gauche ou à droite.
4. En bougeant la manette gauche avant/arrière / hélicoptère vole donc en avant ou en arrière respectivement.

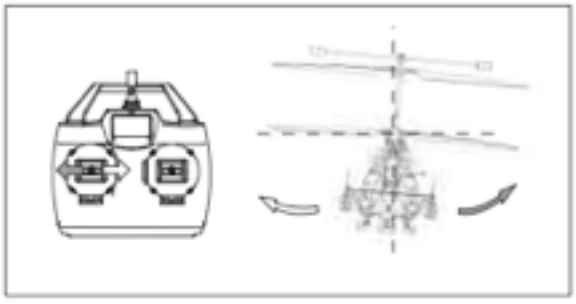
Mode 2 (manette des gaz à gauche)



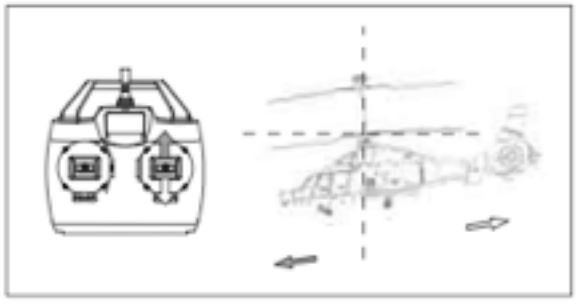
1. When moving the aileron stick left or right, the helicopter accordingly flies left or right.



2. When moving the throttle stick up or down, the helicopter accordingly flies up or down.



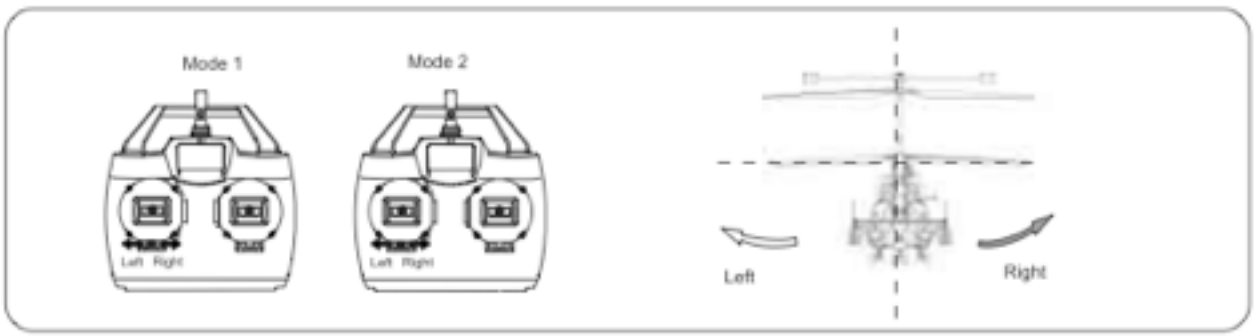
3. When moving the rudder stick left or right, the head of helicopter accordingly flies left or right.



4. When moving elevator stick up or down, the helicopter according flies forward or backward.

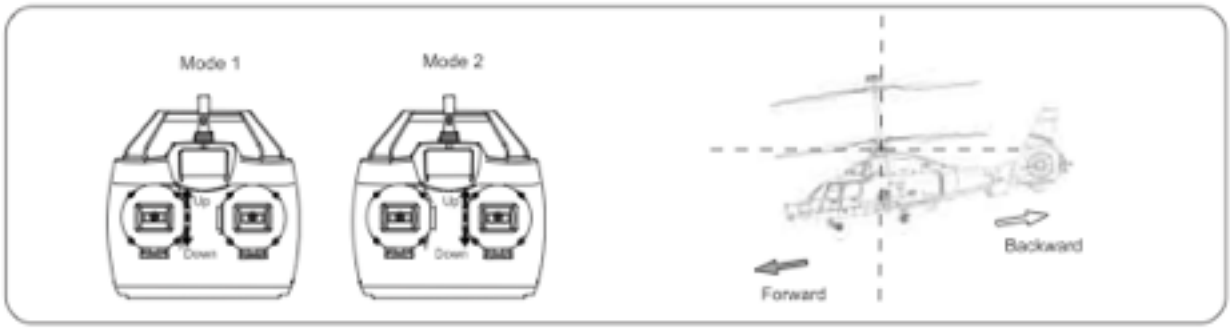
1. Lors du déplacement de l'aileron stick gauche ou droite,.
2. Lors du déplacement de la manette des gaz vers le haut ou vers le bas, la l'hélicoptère vole en conséquence à gauche ou à droite. l'hélicoptère vole en conséquence vers le haut ou vers le bas.
3. Lors du déplacement du gouvernail stick gauche ou droite, l’avant de l’hélicoptère vole en conséquence à gauche ou à droite
4. Lors du déplacement de l'ascenseur bâton vers le haut ou vers le bas, l’hélicoptère vole en avant ou en arrière.

1. Ajustez le compensateur de direction



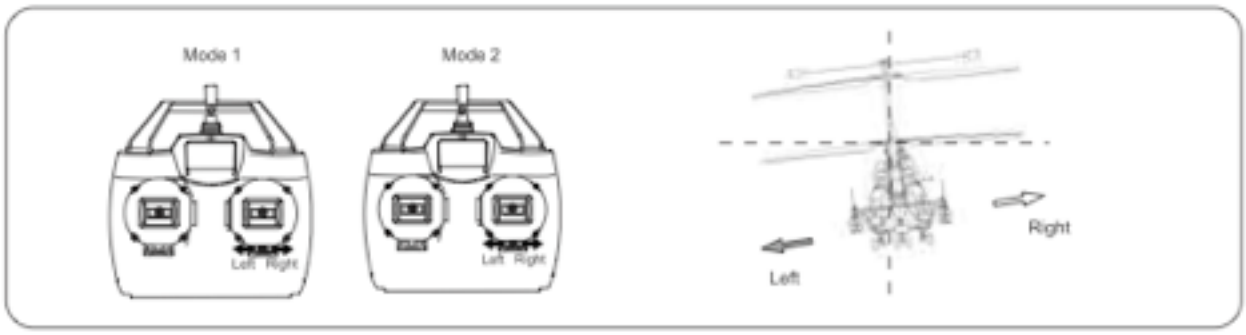
Déplacez le compensateur de direction à gauche si l’avant de l’hélicoptère vole à droite pendant le décollage, sinon déplacer le compensateur de direction gauche.

2. Ajustez le compensateur de profondeur



Déplacez le compensateur de profondeur vers le bas si l'hélicoptère vole bas pendant le décollage, déplacer autrement vers le haut

3. Ajustez le compensateur d'aileron



Déplacez le compensateur d'aileron droit si l'hélicoptère vole à gauche pendant le décollage, sinon le déplacer à gauche.

Entrainement au vol pour le débutant

1.1 Questions nécessitant une attention particulière

(1) Les débutants devraient être supervisé et guidé par des pilotes qualifiés lors de la entrainement.

(2) Pour des raisons de sécurité, les gens doivent être à au moins 5 mètres de l'hélicoptère pendant le vol.

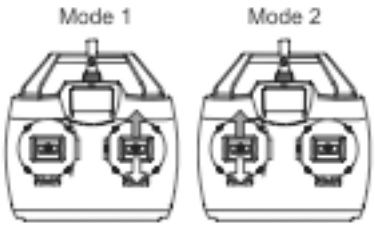
(3) Choisissez un terrain spacieux sans que les gens et les obstacles que le terrain d'entraînement de vol.

1.2 Étapes

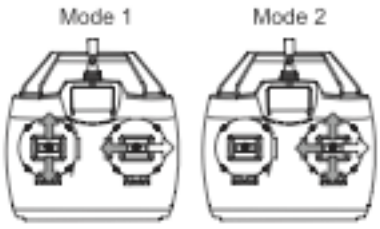
(1) Entrainement de la manette des gaz - vol stationnaire

Lorsque l'hélicoptère décolle du sol, tirez-le lentement vers le bas la manette des gaz et atterrissez doucement. Entrainez vous plusieurs reprises à cette étape jusqu'à contrôler plus de la manette des gaz avec facilité.

Lorsque le vol stationnaire, contrecarre le couple du rotor de queue, mais pousse également en hélicoptère vers la gauche. N'oubliez pas de contrer cette effet à l'aide du cyclique vers la droite et de décoller légèrement incliné. Il est important pour le vol stationnaire à la verticale, de stabiliser l'hélicoptère à 1,5 m de hauteur, puis atterrir.



(2) Entrainement des ailerons et de la commande de profondeur



Poussez lentement la manette des gaz à battre volontairement votre hélicoptère avant, arrière, gauche et droite, puis inversement contrôle sur le bâton d'aileron et d'un

ascenseur bâton de voler votre hélicoptère revenir au point de décollage. À plusieurs reprises la entrainement, cette étape jusqu'à ce que le contrôle avec facilité.

(3) Entrainement de la gouverne de direction

Déplacer doucement la manette des gaz pour changer la tête de votre hélicoptère à gauche et à droite, respectivement, le contrôle inversement au cours des bâtons relatifs pour retrouver votre hélicoptère. À plusieurs reprises la entrainement, cette étape jusqu'à ce que le contrôle avec facilité.

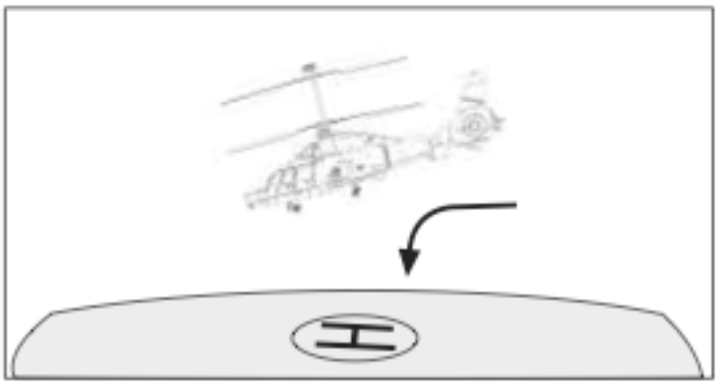
(4) Entrainement Saut de Grenouille

À plusieurs reprises tirez vers le haut et tirez vers le bas la manette des gaz de l'émetteur de prendre décoller et atterrir verticalement, votre hélicoptère. Il est appelé entrainement «saut de grenouille" parce que le processus est comme une grenouille qui saute

2 entrainement avancée

2,1 entrainement de décollage et d'atterrissage

Choisissez une zone de fixation au sol comme plate-forme de vol de prendre délibérément décollage et l'atterrissage de votre hélicoptère dans une fourchette déterminée. Le processus de décollage et d'atterrissage doit être maintenue stable et verticale du mieux que possible.



2,2 entrainement du vol carré

Prendre le point de décollage comme le centre pour dessiner un carré dont le côté longueur est d'environ 2 mètres. Pilotez votre hélicoptère le long des 4 côtés et maintenir la hauteur de vol parallèles à la ligne de mire. Faire pivoter de 90 à chaque angle du quadrilatère pour régler la direction de vol. Entrainez vous au vol rectiligne et la modification des trajectoires de vol à angle droit en vol.

2.3 Entrainement de vol circulaire

Après que vous maîtrisez les opérations avec une facilité à partir de l'étape 2.1 à 2.2, s'il vous plaît faire une bonne taille de cercle dans le sol. Puis voler votre hélicoptère le long de la piste cercle jusqu'à ce que vous êtes habile. Cette manœuvre est plus complexe que les premiers impressions mais suggèrent parce que vous avez à utiliser toutes les orientations.

Figure 2.4 huit entrainements

Si vous êtes habile dans les entrainements précédentes, vous pouvez essayer le chiffre de huit vols indiqués ci-dessous.

walkera

Add.: Taishi Industrial Park, Dongchong Town
Panyu District, Guangzhou 511475

Tél.: (8620) 84915666 84915116
Fax.: (8620) 84915117
Web: www.walkera.com